

(3) 動力計コントローラ仕様

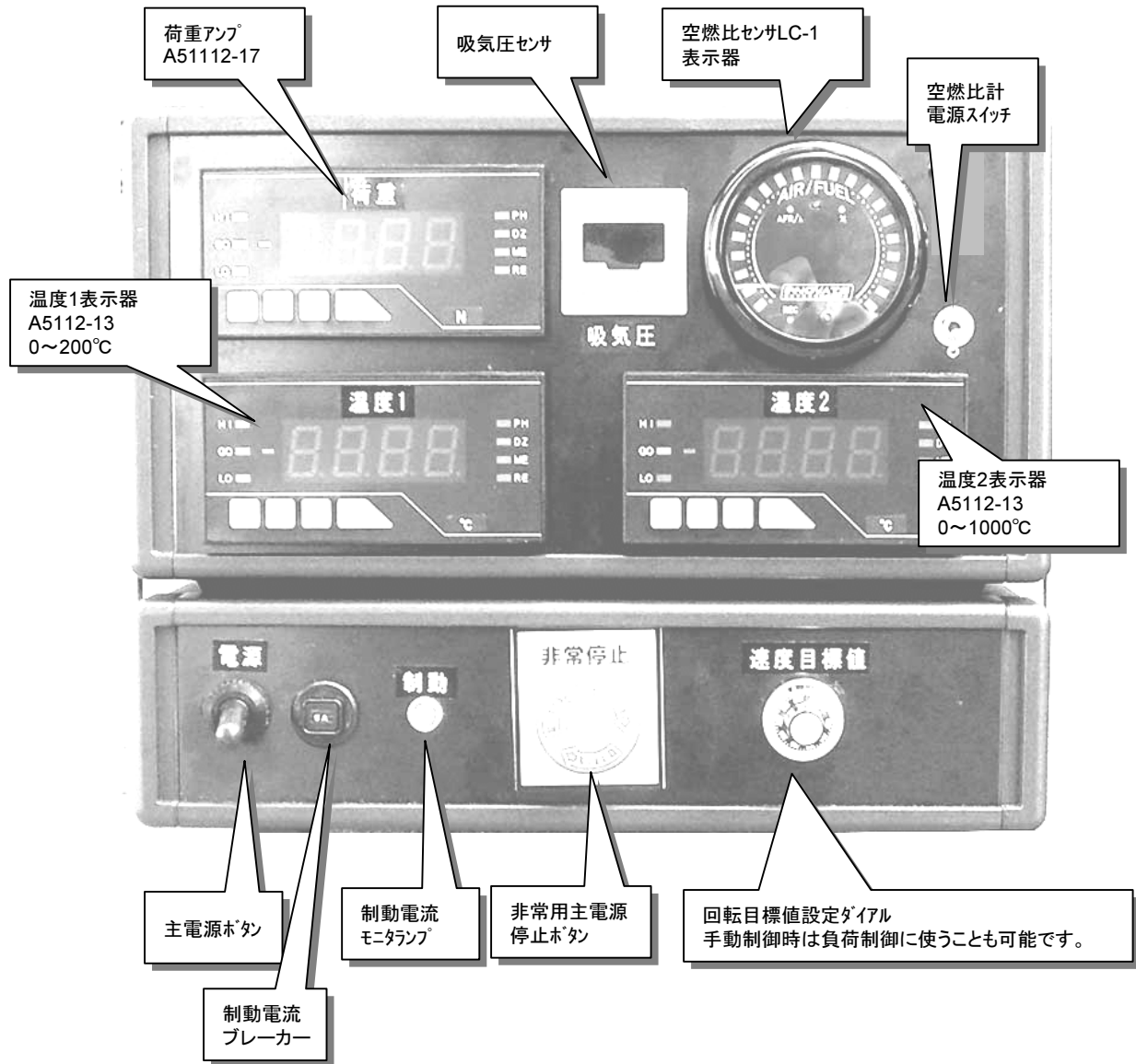
1/1

- | | | |
|----|------------------------|---|
| 1. | パルス入力仕様 [1.] パルスCH1 | 回転速度計測用 パルス入力間周期計測 カウント周波数 250KHz 指定個数の移動平均バッファ |
| | [2.] パルスCH2 | 流量パルス計算用 パルス入力間周期計測 カウント周波数 62.5KHz 指定取得期間中入力したパルスの周期平均用バッファ |
| 2. | アナログ入力仕様 | 荷重用アナログ入力CH × 2CH 入力レンジ 0~5V、12ビットADC、100Hz サンプリング (入力前段フィルタ、アンプ搭載) 指定個数移動平均バッファ機能。 通信サイクルの間平均を指定。 アナログ入力CH × 5CH 入力レンジ 0~5V、12ビットADC、サンプリング20Hz (入力前段フィルタ搭載) 指定個数移動平均バッファ機能。 通信サイクルの間平均を指定。 |
| 3. | 出力仕様 | 制御用PWM出力 (最大 500W) × 1CH 警報リレー駆動出力 × 1CH (オプション) |
| 4. | 制動制御方式 | DCコイル電流制御、PWM方式 目標回転速度指定、D先行型PID制御 回転目標値はダイヤルで指定。PC画面上に表示。 手動負荷制御。回転目標値はダイヤルで指定 PC通信時のみ使用可 |
| 5. | PC通信仕様 | RS232C、38.4kbps USBシリアルコンバータをコントロールパネルに内蔵 |
| 6. | 電源入力 | AC100V |
| 7. | 電源供給 | センサ用12VDC 合計0.4A以下 |
| 8. | 内部保存設定変更 | 専用ソフトウェアでPC上で実行 |

(3) 動力計コントローラ仕様

「 動力計コントローラ外観 」

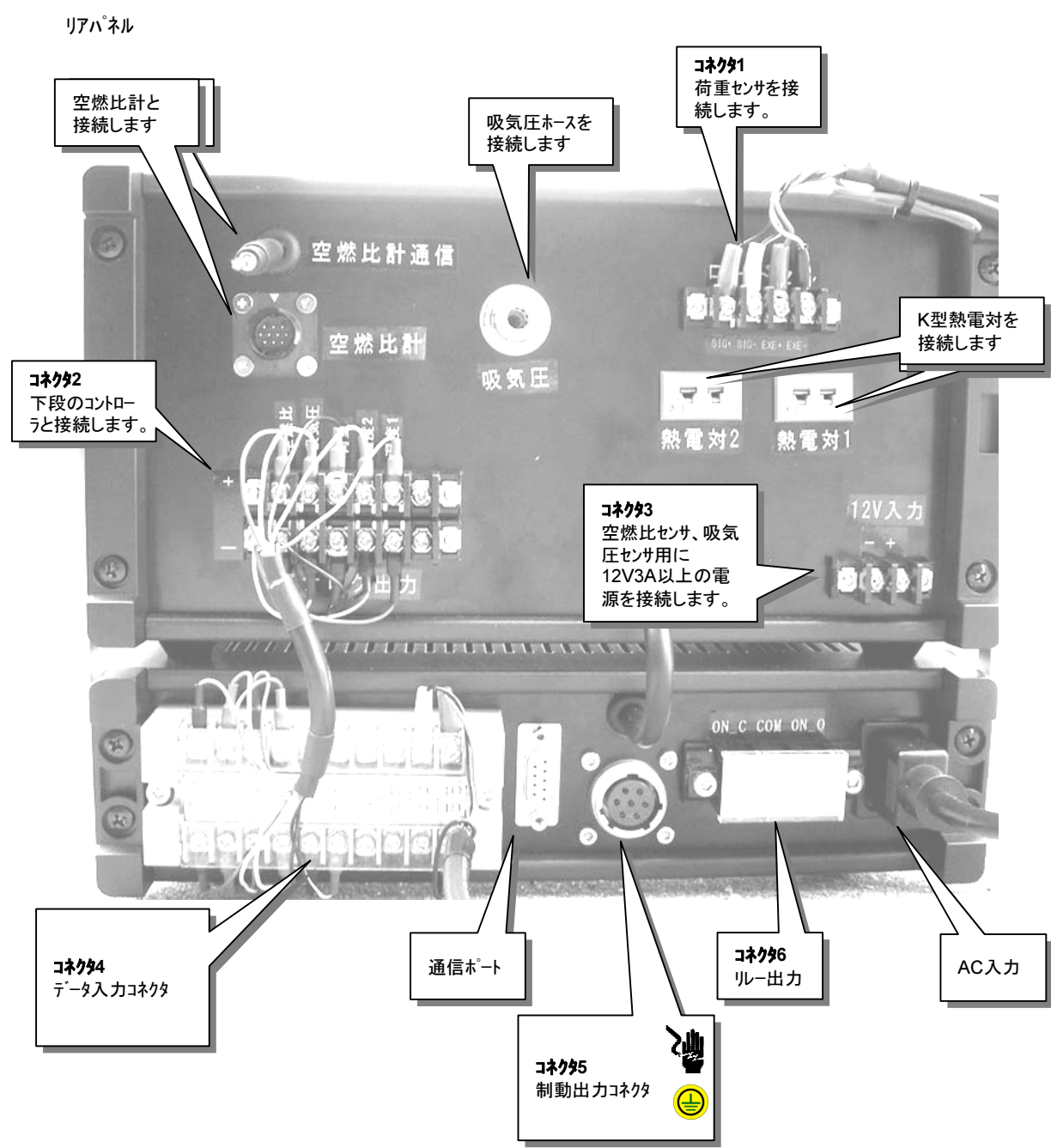
フロントパネル



- ※ 上図は一例です。センサ表示器類は採用するセンサの個数、種類により変更される場合がございます。採用センサの個数詳細はセンサ仕様書を御参照ください。
- ※ 外観、形状は採用するセンサの個数などにより変更する場合がございます。

(3) 動力計コントローラ仕様

「 動力計コントローラ外観 」



※ 上図は一例です。センサ表示器類は採用するセンサの個数、種類により変更される場合がございます。
採用センサの個数詳細はセンサ仕様書を御参照ください。

※ 外観、形状は採用するセンサの個数などにより変更する場合がございます。