



# コモンレール燃料噴射システム Fi-CMR

# 取扱説明書

ver. 1. 0 1. 0 9





FC design www.fc-design.com

# ユーサ、様システム部品・オフ。ションの記録

項目	選択内容
1. インジェクター	DENSOコイル / DENSOピエゾ / BOSCHコイル その他
2. 高圧ポンプ	吐出量0の設定は 電流% =
3. 高圧センサ	BOSCH 180MPa / DENSO 200MPa / その他
4. コモンレール	BOSCH / その他
5. リミッタバルブ	BOSCH / その他
6. インジェクタードライバー ユニット	DENSO製コイル用 / DENSO製ピェゾ用 / FCデザイン製BOSCHコイル対応 / その他
7. 多段噴射オプション	あり / なし
8. PCソフトウエア	あり / なし ハージョン
9. コントローラソフトウエア バージョン	タイミンク´CONT.
10. 添付エンコーダ 出荷時エンコーダ設定	P/R P/R
11. 出荷時 # OUT DELAY COMP	
12. 出荷時 # Z Phase	
13. ポンプモーター	
14.	





## 「FiシステムECU 取り扱い説明書」

「はじめに」

このたびは、研究用コモンレールディーセル燃料噴射システムをご購入頂きましてまことにありがとうございました。

本システムの取り扱いに関しては、まずはじめに次頁の注意事項をお読みになって、内容を遵守 した上で行っていただきますようお願い申し上げます。

「 お問い合わせ等 」

なお、本システムの取り扱い上のご質問や、不明な点がございましたら下記連絡先までお問い合わせください。また、使用上お気づきになられた点などもお知らせくだされば、今後の開発の参考にさせていただきたいと思いますので、何卒ご協力のほどをお願い申し上げます。

#### <お問い合わせ先>

FCデザイン株式会社

〒735-0006 広島県安芸郡府中町本町2-1-48 Tel:(082)287-0211 Fax:(082)287-0212 Mail:info@fc-design.com URL:http://www.fc-design.com





## 「使用上のご注意(まずはじめにお読みください)」

- (1) 本製品は研究用のため、幅広い範囲での噴射量設定が可能です。従いまして本製品を 使用する際には、万一の事態に備え、ヘルメットなどの安全装備の着用など安全に関する 注意を最大限に払っていただきますようお願いいたします。
- (2) コントローラは直接雨滴などの水がかからない場所への設置をお願いいたします。
- (3) 排気管近傍などの極端に高温になるの場所へのコントローラ設置はお避けください。
- (4) エンジンを始動させた状態でのセッティングや点検時には換気のよい場所にて行ってくださいますようお願いいたします。
- (5) 燃料配管系は高圧がかかっておりますので、性能、安全の維持のためにこまめに点検 いただきますようお願いいたします。また、運転前には必ず点検を実施してください。ま た、分解時は火気を避けてください。
- (6) 事故を避けるため、燃料配管系の分解を行う場合にはあらかじめ燃料系配管内の圧力 を抜いてから行っていただきますようお願いいたします。
- (7) 本製品の目的外使用、お客様による製品の改変は行われないようお願いいたします。
- (8) お客様は添付ソフトウェアを含む本製品の構成部品を、リバースェンジニアリング、逆コンパイル、あるいは逆アセンブルすることはできません。
- (9) 本製品と他社製品の組み合わせての使用による、他社製品の不具合に関して当方で は責任を負いかねますのでご了承ください。
- (10) 注意事項を遵守せずに使用したことにより事故や損害が発生した場合、当方では一切の賠償・責任を負いかねますのでご了承ください。
- (11) ご使用前に、本取り扱い説明書をお読み頂き、正しい使い方をしていただきますようお 願いいたします。





## 目次

- (1) システムの概要
- (2) 【重要】インシェクタ取付前に燃料フィルタで燃料をきれいにする。
- (3) 運転方法の一例(エンジン運転の場合)
- (4) 運転方法の一例(容器等への周期噴射の場合)
- (5) 噴射時間コントローラの画面・操作
- (6) 噴射時間コントローラの設定モート
- (7) 噴射タイミング・信号発振コントローラの画面・操作
- (8) 噴射タイミング・信号発振コントローラの設定モート
- (9) 燃圧の調整 ~
  - ホンプヽ゛ルフ'と圧力制御部で燃圧を調整する。
     &ホンプキャンセル機能
  - ・ ポンプバルブとリミッタ(レギュレータ)の設定で燃圧を手動調整する。
  - ・ 圧力上限リミット機能(過燃圧防止安全装置)
  - ホンプによるバルブに流す電流の違い
- (10) 圧力センサ選択の概要(オプション機能)
- (11) 使い方のバリエーション
  - シングル噴射
  - マルチ(多段噴射)
  - 外部信号で噴射
  - 内部発振器で噴射
- (12) 角度の計算と遅れ補正
- (13) エンコーダ分解能の変更
- (14) PCソフトウェアで噴射設定する。
- (15) システム配線概略図
- (16) 入出力コネクタ仕様
- (17) 仕様





## システムの概要

研究用コモンレールディーセル燃料噴射システム(以下本システムと表記)は、研究用ディーセルエンジンにコモン レール式電子制御燃料噴射装置を付加して、噴射時間、圧力、タイミングを任意に変更する事を可能 にするものです。

本システムのコントローラは一つの筐体に、噴射時間コントローラと噴射タイミングコントローラが収められており、それぞれに以下の機能を備えています。

#### ● 噴射時間コントローラ

#### 「燃料噴射時間の制御」

噴射時間コントローラは噴射タイミンク゛nůルスに同期して、設定した時間の噴射ハůルスを生成します。最大7つのトリガnůルスに対して個別の噴射時間を設定できます。

#### 「燃圧コントロール」

・コモンレール上のリミッタハ・ルフ・、ホンフのハ・ルフ・を任意の出力でコントロールできます。圧力はLCDに表示されます。

・リミッタハ・ルフ、は圧力の目標値に応じてフィート、ハック制御を行う機能があります。

・リミッタバルブの手動制御時は圧力のリミット以上にならないように燃圧にリミットをかける機能があります。

※ 圧力表示はコモンレール上の制御用圧力センサの値となります。計測用には別途高圧センサをご購入されることをお勧めします。

#### ● 噴射タイミングコントローラ

#### 「発振機能」

コントローラには発振器機能があり、周期を時間(msec)で設定します。Bボタンにより出力開始、停止を操作します。シングル噴射のみ対応します。

#### 「噴射タイミング」

噴射タイミングコントローラはエンジンに取り付けられたエンコーダ(360P/R\*、A,B,Z相)とカムセンサから、クラン ク2回転を信号0~719°で回転位置を認識し、任意の位置で噴射タイミングを生成し噴射時間コント ローラへ送ります。マルチパルスモートでは、一サイクル0~719°に対して任意の角度で7つまで生成する ことが可能です。Z相位置やカムセンサの位置は任意で指定することが可能ですので、センサの取り 付けに自由があります。

(プログラムの変更で720P/Rに対応することも可能です。出荷前にご指定ください。)





# 【重要】インジェクタ取付前(動作前)に燃料フィルタで燃料をきれいにする。

コモンレールディーセル用インジェクタの内部油圧回路の通路は非常に狭くなっており。燃料にコミが混入した場合にインジェクタが動作しなくなる恐れがあります。

装置設置時、動作させる前に配管ラインにフィルタを設置した後に燃料中のかなり細かいゴミまでフィ ルタにトラップさせる必要があります。

まずはインジェクタを取り付けないで(取り外して)次頁以降の説明に従いゴミの除去をしてください。

![](_page_7_Figure_6.jpeg)

コモンレールシステム配管模式図

![](_page_8_Picture_0.jpeg)

![](_page_8_Picture_1.jpeg)

# ①インジェクタ装着前に下図配管で燃料を循環させてライン内のごみをフィルタにトラップしてください

以下の図のようにインジェクタにつながる、高圧、およびリターン配管に何かでメクラ栓をして下さい。 フィルタ設置時、タンク接続したらフィルタに燃料を満たしておきます。 装置の電源を入れます。 上側コントローラ(噴射時間コントローラ)のAボタン(P17参照)を長押しして、設定モート・に入りBボタンで項目 を切替ながらタ・イアルで以下のように設定を変更・確認してください。 #Pump Drv.Curr. → 100% (全量リターン設定、ポンプによっては0%の場合あり) #Regurator Tw → 1% #Pump Cancel → Disable ポンプモータを起動します。

#Pump Drv.Curr.  $\rightarrow$  40%~35%で燃料がポンプから吐出されます。

これで燃料タンク→フィルタ→コモンレール→リターン回路→燃料タンクと燃料がまわります。

![](_page_8_Figure_6.jpeg)

![](_page_9_Picture_0.jpeg)

![](_page_9_Picture_1.jpeg)

## ②ライン内のごみの除去が完了したら,高圧配管から燃料 を抜き高圧配管内のごみを除去してください

一度 #Pump Drv.Curr. → 100% (全量リターン設定、ポンプによっては0%の場合あり)にもどしポンプ モータを停止してください。

以下のようにコモンレールからインジェクタまでの配管にフィルタを通った燃料を通します。 容器で出てくる燃料を受け、配管注のコミを除去します。

ポンプモータを起動します。 #Pump Drv.Curr. → 40%~35%で燃料がポンプから吐出され、容器に燃料が出てきます。

十分に回したら、#Pump Drv.Curr. → 100% (全量リターン設定、ホンプによっては0%の場合あり)に もどしホンプモータを停止してください。

コモンレールからの配管とリターンホースをインジェクタに取り付けます。

以上で完了です。

![](_page_9_Figure_9.jpeg)

![](_page_10_Picture_0.jpeg)

![](_page_10_Picture_1.jpeg)

## 「運転方法の一例(エンジン運転の場合)」

- (1) 設置時の燃料配管取り付け後には「燃料配管について」の「取付前の配管内ゴミの除去 作業」を行なってください。
- (2) コントローラ端子への配線接続については、p40の端子一覧「エンジンで使用する場合」を参照してください。
- (3) エンコーダはZ相をトップに確認して取り付けるか、任意の確定した位置に取り付けてください。
- (4) Zポジションを設定します。設定する数値は行程判別信号のダウンエッジ直後のZ相位置になります。(p 参照) たとえばエンコーダをZ相をトップ位置にして固定したとすると、行程判別信号のONする位置によって0もしくは360のどちらかになります。 下側コントローラ(噴射タイミングコントローラ)のAボタン(P 参照)を長押しして、設定モードに入りBボタ ンで項目を切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。
- (5) # Z Position → 行程程判別信号入力ダウンエッジ 直後のZ相の位置 1サイクル=クランク2回転を720°で示しており、圧縮トップが0°となります。
- (6) 基本的な噴射モートの設定をしておきます。ここでは単発噴射の説明をします。 噴射タイミングと噴射時間については後ほど説明します。
- (7) 上側コントローラ(噴射時間コントローラ)のAボタン(P17参照)を長押しして、設定モート、に入りBボタ ンで項目を切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。

# Inj. Mode → Single 単発噴射の設定です。

下側コントローラ(噴射タイミングコントローラ)のAボタン(p20参照)を長押しして、設定モート、に入りBホ タンで項目を切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。

# Timing Mode → Single 単発噴射の設定です。

# Output Mode → Angle Cont. エンコーダ信号から角度認識しタイミングパルスを出力します。

- (8) 設定を変更した場合はコントローラの電源を一旦OFFにしてください。
- (9) 次に燃圧を決めます。すでに運転を行なっていて、同じ条件で運転する場合には燃圧 調整ダイアル位置やポンプバルブの制御数値がわかっているので問題ありませんが、始め て起動する場合や燃圧を変更する場合には、運転前に燃圧を確認します。

次のページに続く。

![](_page_11_Picture_0.jpeg)

![](_page_11_Picture_1.jpeg)

### 「運転方法の一例(エンジン運転の場合)」

(10) 上側コントローラ(噴射時間コントローラ)のAボタンを長押しして、設定モートドに入りBボタンで項目を 切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。

#Pump Drv.Curr. → 100% 全量リターン(最小吐出量)(ホンフ)によっては0%の場合あり)。ホン プモータの起動負荷を下げるためにこの設定にする。

#Regurator Tw → 1% 手動制御の場合のレキュレータ動作量。燃圧F.B.制御で加圧時に手動にスイッチを切り替えた時に圧を抜くために開放に設定しておきます。

#Pump Cancel → Disable 噴射しない場合にホンプの吐出量を自動的に最小にする機能です。エンジン運転前の燃圧調整ではこの機能を停止します。

- (11) 燃圧制御部のダイアル(p24参照)は左いっぱいに回し、0にしてください。
- (12) ポンプモータを起動します。 ポンプが回転しますが吐出量が最小ですので燃圧はほとんど上がりません。
- (13) 上側コントローラの設定モートで、#Pump Drv.Curr. → 100%(ポンプによっては0%から増加の 場合あり)からだんだん下げていきます。
   40%付近でモータの音が変わり、吐出量が増加します。
   燃料やポンプの温度上昇に伴い同じ設定にしていても燃料の吐出量が減っていきますので燃圧が保持できなくなった場合には%を下げてやる必要があります。
   吐出量を必要量より余分に設定してしまいますと、燃料温度の上昇や燃圧不安定の原因となりますので注意が必要です。(p25,26参照)
- (14) 燃圧制御部の切替ボタンが手動になっている場合は圧力F.B.に切り替えてください。
- (15) 燃圧制御部のダイアルを右に回していくと、徐々に燃圧が上がります。 燃圧は上、下側のどちらのコントローラにも表示モート、の中に表示項目があります。 今は上側コントローラを設定モート、にしていますので、下側コントローラのAボタンを何回か押して 燃圧表示に切り替えてください。燃圧表示を確認しながら目標の燃圧に調整してください。。
- (16) この状態で、コモンレールの燃圧はポンプからの吐出し燃料量とレキュレータ・リミッタハ・ルブからの 自動的な開放量のバランスで調整されています。噴射を行なわない状態でこのまま放置 しますと摩擦により燃料温度が徐々に上昇してしまいます。
- (17) 次に噴射タイミングと噴射時間を設定します。まずは噴射タイミングです 下側コントローラ(噴射タイミングコントローラ)のAボタンを長押しして、設定モート、に入りBボタンで項目 を切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。
- (18) # Timing Set 0 タイミング出力をトップにします。

次のページに続く。

![](_page_12_Picture_0.jpeg)

![](_page_12_Picture_1.jpeg)

## 「運転方法の一例(エンジン運転の場合)」

(19) 上側コントローラ(噴射時間コントローラ)のAボタンを長押しして、設定モートドに入りBボタンで項目を 切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。

# Inj T(0) → 0.865 msec(一例) 噴射時間を設定します。

始動時の噴射時間ですが冷間時はやや多めにする必要があります。 当社で実験した際には、382cc単気筒直噴DEエンジンの場合、おおむね0.8msec程度で始 動できました。

- (20) エンジンを始動します。モータリングもしくはセルスターターなどで回転を開始してください。
- (21) 始動したら噴射タイミング、噴射時間をアイトルするように調整してください。
- (22) 燃圧が下がっていないか確認します。下側コントローラを表示モートにして燃圧表示に切り替 えてください。
- (23) 燃圧が下がっている時は、噴射を行なった事によりポンプ吐出量が足りなくなった事が考 えられますので、上側コントローラの設定モードで#Pump Drv.Curr.の値を少し小さくして吐出 量を増やしてください。
- (24) 吐出量を必要最小限にすると、燃料温度の上昇を抑える事ができますが#Pump Drv.Curr.の値を頻繁に調整する必要があります。 吐出量を必要最小限にするには運転状態の時に上部の緑色LED(レギュレータハ・ルブの動 作モニタランプ)の点滅が微妙に点滅している程度にすると良いと思います。点灯しっぱなし の状態では吐出量が足らずに燃圧が目標に達していない状態です。
- (25) 暖機運転が終了したら、噴射タイミング、噴射時間を調整しながら負荷をかけて運転してく ださい。レギュレータモニタランンプ=緑LEDの点滅が止まったらホンプ吐出量が足りていませんの で調整してください。
- (26) ここで、先ほど機能をオフした#Pump Cancel をEnableにします。 これにより、エンジン非回転時=噴射しない場合にホップの吐出量を自動的に最小にします。 #Pump Drv.Curr.の値は運転時の設定のままでも、噴射していない時には吐出量が最小 になりますので、次回運転開始時にホップモータを起動する際にもホップが過負荷になる事 はありません。 噴射開始(噴射時間≠0)とともに#Pump Drv.Curr.の設定どうりにハルブが動作を始めホッ プからの燃料吐出が始まります。 運転前に燃圧を調整・確認しておく場合は再び#Pump CancelをDisableにして調整してく ださい。
- (27) エンジンを停止するには、コントローラの電源をオフにするか、噴射時間をOmsecにしてください。

![](_page_13_Picture_0.jpeg)

![](_page_13_Picture_1.jpeg)

## 「運転方法の一例(容器等への周期噴射の場合)」

- (1) 設置時の燃料配管取り付け後には「燃料配管について」の「取付前の配管内」「この除去 作業」を行なってください。
- (2) 周期的に噴射をさせる場合、方法は2つあります。
- (3) 外部の発振器や信号発生器を使用する方法と、コントローラが持っている発振器能を使う 方法です。

コントローラ内部の発振器を使用する場合のコントローラ端子の接続方法はp42の端子一覧「内部発振器使用時」を参照してください。

外部信号を使用する場合のコントローラ端子の接続方法はp44の端子一覧「外部信号を入 カして使用時」を参照してください。以下の説明においては燃圧設定と噴射時間の設定 の項目を参照してください。

- (4) 基本的な噴射モードの設定をしておきます。噴射周期と噴射時間については後ほど説明 します。
- (5) 上側コントローラ(噴射時間コントローラ)のAボタン(P17参照)を長押しして、設定モートドに入りBボタンで項目を切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。

# Inj. Mode → EXT.Single 外部入力単発噴射の設定です。

(6) 下側コントローラ(噴射タイミングコントローラ)のAボタン(P20参照)を長押しして、設定モート、に入りBボ タンで項目を切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。

# Output Mode → Oscillator. 内部発振器の周期信号を出力します。

- (7) 設定を変更した場合はコントローラの電源を一旦OFFにしてください。
- (8) 次に燃圧を決めます。すでに運転を行なっていて、同じ条件で運転する場合には燃圧 調整ダイアル位置やポンプバルブの制御数値がわかっているので問題ありませんが、始め て起動する場合や燃圧を変更する場合には、運転前に燃圧を確認します
- (9) 上側コントローラ(噴射時間コントローラ)のAボタンを長押しして、設定モート、に入りBボタンで項目を 切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。

#Pump Drv.Curr. → 100% 全量リターン(最小吐出量)(全量リターン設定、ポンプによっては0% の場合あり)。ポンプモータの起動負荷を下げるためにこの設定にする。

#Regurator Tw → 1% 手動制御の場合のレキュレータ動作量。燃圧F.B.制御で加圧時に手動にスイッチを切り替えた時に圧を抜くために開放に設定しておきます。

#Pump Cancel → Disable 噴射しない場合にホンプの吐出量を自動的に最小にする機能です。運転前の燃圧調整ではこの機能を停止します。

![](_page_14_Picture_0.jpeg)

![](_page_14_Picture_1.jpeg)

「運転方法の一例(容器等への周期噴射の場合)」

- (10) 燃圧制御部のダイアル(p24参照)は左いっぱいに回し、0にしてください。
- (11) ポンプモータを起動します。 ポンプが回転しますが吐出量が最小ですので燃圧はほとんど上がりません。
- (12) 上側コントローラの設定モートで、#Pump Drv.Curr. → 100%からだんだん下げて(ホンプによっては0%から増加の場合あり)いきます。
   40%付近でモータの音が変わり、吐出量が増加します。
   燃料やホンプの温度上昇に伴い同じ設定にしていても燃料の吐出量が減っていきますので燃圧が保持できなくなった場合には%を下げてやる必要があります。
   吐出量を必要量より余分に設定してしまいますと、燃料温度の上昇や燃圧不安定の原因となりますので注意が必要です。(p25,26参照)
- (13) 燃圧制御部の切替ボタンが手動になっている場合は圧力F.B.に切り替えてください。
- (14) 燃圧制御部のダイアルを右に回していくと、徐々に燃圧が上がります。 燃圧は上、下側のどちらのコントローラにも表示モート、の中に表示項目があります。 今は上側コントローラを設定モート、にしていますので、下側コントローラを表示モート、にしてAボタンを 何回か押して燃圧表示に切り替えてください。燃圧表示を確認しながら目標の燃圧に調 整してください。
- (15) この状態で、コモンレールの燃圧はポンプからの吐出し燃料量とレキュレータ・リミッタハ・ルブからの 自動的な開放量のハ・ランスで調整されています。噴射を行なわない状態でこのまま放置 しますと摩擦により燃料温度が徐々に上昇してしまいます。
- (16) 次に噴射周期と噴射時間を設定します。まずは噴射周期です。 下側コントローラ(噴射タイミングコントローラ)のAボタンを長押しして、設定モート、に入りBボタンで項目 を切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。
- (17) # OSC. Cycle → 2~1000msec 希望の周期に設定します。
  - # OSC.AUTO STOP → 発振自動停止機能の設定 設定した回数で自動的に信号出力を停止する機能です。 使用する場合はEnable、使用しない場合はDisableにしてください。

# AUTO STOP CNT → 自動停止させるカウントを設定します。

(18) 自動停止を使用する場合、噴射開始前にカウンタをリセットする必要があります。 下側コントローラを表示モート「にして、Aホ´タンを数回押し表示を カウンタ表示にします。 Bホ´タンを数秒間押し続けるとカウンタが0になります。

次のページに続く。

![](_page_15_Picture_0.jpeg)

![](_page_15_Picture_1.jpeg)

### 「運転方法の一例(容器等への周期噴射の場合)」

(19) 上側コントローラ(噴射時間コントローラ)のAボタンを長押しして、設定モートドに入りBボタンで項目を 切替ながらダイアルで以下のように設定を変更・確認してください。

# Inj T(0) → 噴射時間を設定します。

- (20) 下側コントローラを表示モート「にして、Aボタンを数回押し表示を カウンタ表示にします。 Bボタンを短く一回押すと、信号が出力され噴射が始まります。 もう一度Bボタンを押すと停止します。
- (21) 燃圧が下がっていないか確認します。下側コントローラを表示モートにして燃圧表示に切り替えてください。
- (22) 燃圧が下がっている時は、噴射を行なった事によりポンプ吐出量が足りなくなった事が考 えられますので、上側コントローラの設定モードで#Pump Drv.Curr.の値を少し小さくして吐出 量を増やしてください。
- (23) 吐出量を必要最小限にすると、燃料温度の上昇を抑える事ができますが#Pump Drv.Curr.の値を頻繁に調整する必要があります。 吐出量を必要最小限にするには運転状態の時に上部の緑色LED(レギュレータハ・ルブの動 作モニタランプ)の点滅が微妙に点滅している程度にすると良いと思います。点灯しっぱなし の状態では吐出量が足らずに燃圧が目標に達していない状態です。
- (24) ここで、先ほど機能をオフした#Pump CancelをEnableにします。 これにより、信号停止=噴射しない場合にホンプの吐出量を自動的に最小にします。 #Pump Drv.Curr.の値は運転時の設定のままでも、噴射していない時には吐出量が最小になりますので、次回運転開始時にホンプモータを起動する際にもホンプが過負荷になる 事はありません。 噴射開始(噴射時間≠0)とともに#Pump Drv.Curr.の設定どうりにハルブが動作を始めホン プからの燃料吐出が始まります。 運転前に燃圧を調整・確認しておく場合は再び#Pump CancelをDisableにして調整してく ださい。

# 噴射時間コントローラの表示と操作

![](_page_16_Figure_3.jpeg)

![](_page_16_Figure_4.jpeg)

FC design www.fc-design.com

# 噴射時間コントローラの設定モート・

表示(例)	表示·設定操作内容
1. <b># INJ T(0)</b> ~ → <b>1.000 msec</b> 7. INJ T(1) ~ (6) も同様	噴射時間(インジェクタ駆動時間)を指定します。(0)番目はシングル 噴射の場合の設定でもあり、多段噴射の場合は最初のパルス に対する設定となり、以降(1) ~ (6)まで順に設定できます。 InjModeをEXT.Single、Singleの単噴射に設定した場合は(1) ~(6)は表示されません。 Bボタンを押しながらダイアルをまわすと0.001msec単位が編集で きます。
8. <b># PUMP IN CYCLE</b> $\rightarrow$ <b>5.000 msec</b>	ポンプリターンバルブのパルス幅変調(PWM)制御の基本周期(周波 数)を指定します。(燃圧設定については次頁をご覧ください。)
9. <b># PUMP DRV.Curr.</b> → <b>0.0 %</b>	ポンプバルブのパルス幅変調(PWM)制御のON幅(=電流)を%で 指定します。(燃圧設定については次頁をご覧ください。) Bボタンを押しながらダイアルをまわすと0.1%単位が編集できます。
10. <b># REGURATOR CYC.</b> → <b>5.000 msec</b>	リミッタ(レギュレータ)バルブのパルス幅変調(PWM)制御の基本周期 (周波数)を指定します。(燃圧設定については次頁をご覧くだ さい。)
11. <b># REGURATOR Tw</b> → <b>5.0</b> %	リミッタ(レギュレータ)バルブのパルス幅変調(PWM)制御のON幅を% で指定します。(燃圧設定については次頁をご覧ください。) Bボタンを押しながらダイアルをまわすと0.1%単位が編集できます。
<sup>12.</sup> <b># Inj Mode</b> → Single	EXT.Multi (外部信号多段噴射) EXT.Single(外部信号単噴 射) Multi(多段噴射) Single(単噴射) を切替えます。この設定を変更したときは噴射タイミングコントローラ の同じ設定も変更する必要があります。
13. <b># RPM BAR MAX</b> → 6000 rpm	回転速度表示画面のバー表示のレンジを変更します。最大 6000RPM⇔12000RPMを変更できます。
<sup>14.</sup> <b># MPa Limitter</b> → <b>145.0 MPa</b>	圧カリミッタの設定です。噴射しない状態で締め切った場合など 圧力が上がりすぎないように設定します。
15. <b># Pump ZeroCurr.</b> → <b>100.0 %</b>	ポンプの種類による設定です。「ポンプによるバルブに流す電流の 違い」の項目をご覧ください。(必要な場合はBボタンを押しなが ら設定変更します。)
16. <b># Press. Sensor</b> → <b>180MPa(1ND)</b>	接続する圧力センサの種類を設定します。選択は、 180MPa(1ND)または200MPa(6WG1)です。 Set Default でも設定値は保持されます。
<sup>17.</sup> <b># Pump Cancel</b> → Enbale	噴射時間0(回転停止)時に自動的にポンプバルブを閉じ、吐出量 を0にする機能です。燃料温度上昇抑制に使用します。
18. <b># TOTAL HOUR ZERO</b> $\rightarrow$ <b>PUSH B LONG</b>	Bボタンの長押しでアワーメータ2をリセットします。
19. <b># SET DEFAULT</b> → <b>PUSH B LONG</b>	Bボタンの長押しで出荷時設定に戻ります。

![](_page_18_Picture_0.jpeg)

![](_page_18_Picture_1.jpeg)

# 噴射時間コントローラの設定モート・

表示(例)

表示·設定操作内容

20. fi-Md CMR ver. 1. 01 .06 -b01 コントローラのバージョン表示です。

![](_page_19_Picture_0.jpeg)

![](_page_19_Picture_1.jpeg)

![](_page_20_Picture_0.jpeg)

![](_page_20_Picture_1.jpeg)

# 噴射タイミングコントローラ(発振器)の表示と操作

![](_page_20_Figure_3.jpeg)

![](_page_20_Figure_4.jpeg)

![](_page_21_Picture_0.jpeg)

![](_page_21_Picture_1.jpeg)

# (5) 噴射タイミングコントローラ(発振器)の設定モード

表示(例)	表示·設定操作内容
<ol> <li># TIMING SET 0</li> <li>→ 690°</li> <li>TIMING SET 1 ~ 6 €</li> </ol>	噴射タイミングを指定します。(0)番目はシングル噴射の場合の設定 でもあり、多段噴射の場合は最初のパルスに対する設定となり、 以降(1) ~ (6)まで順に設定できます。各0~6番目の設定間 の最小間隔(設定値)は8°CAです。表示は回転方向に角度 が増える計算で0~719で表示します。圧縮トップ、噴射位置付 近のTDCを0とするならATDCで表示する事になり、 BTDC10°は710となります。 TIMING MODEをSingleにしたときは(1)~(6)は表示されませ ん。
8. <b># TIMING MODE</b> → Single	シングル噴射と多段噴射を切替えます。この設定を変更したとき は噴射時間コントローラの同じ設定も変更する必要があります。
9. <b># Z POSITION</b> → 0.0	Z相位置を指定します。カム信号の立ち上がり後最初に入力さ れるZ相のポジションを0~719°CAで指定します。
10. <b># OUT DELAY COM</b> → <b>52 usec</b>	P タイミング・パルスのダウンエッジからインジェクタト・ライハ、出力までの時間遅れを入力します。タイミングコントローラはこの時間を補正角度に計算して設定値を前に補正します。通常は出荷時に設定しています。
11. <b># RPM BAR MAX</b> → 6000 rpm	回転速度表示画面のバ−表示のレンジを変更します。最大 6000RPM⇔12000RPMを変更できます。
12. <b># OUTPUT MODE</b> → Oscillator	発振器(Oscillator)モードと角度タイミング出力(AngleCont.)モード (=エンジンで使用時)を切り替えます。
13. <b># OSC. Cycle</b> → <b>20.1 msec</b>	発振器(Oscillator)モードで使用する際の発振の周期を設定しま す。2から1000msecの範囲。Bボタンを押しながら0.4msec単位 で、押さずに2msec単位で編集できます。
14. <b># OSC AUTO STOP</b> → Enable(ON)	発振器のカウント自動停止機能のON、OFFを設定します。
15. <b># AUTO STOP CNT</b> → 000100	発振器のカウント自動停止機能の、停止カウントを指定します。 1~999999の範囲が指定できます。Bボタンを押しながら1単位 で、押さずに100単位で編集できます。
16. <b># ENCORDER MOD</b> → 360PR	<ul> <li>E 接続するエンコーダの分解能を設定します。選択は、360、 720、900、1800P/Rのうちの何れかです。</li> <li>Set Default でも設定値は保持されます。 (注1)</li> </ul>
17. <b># Press. Sensor</b> → <b>180MPa(1ND)</b>	接続する圧力センサの種類を設定します。選択は、 180MPa(1ND)または200MPa(6WG1)です。 Set Default でも設定値は保持されます。

![](_page_22_Picture_0.jpeg)

![](_page_22_Picture_1.jpeg)

表示(例)	表示·設定操作内容
18. <b># TOTAL HOUR ZERO</b> → <b>PUSH B LONG</b>	Bボタンの長押しでアワーメータ2をリセットします。
19. <b># SET DEFAULT</b> → PUSH B LONG	Bボタンの長押しで出荷時設定に戻ります。
20. Fi CA Control ver. 1. 01 .06b-01	コントローラのハーション表示です。

注1) エンコーダの1回転あたりのパルス数が増えると、以下のように対応回転速度が下がります。

360P/Rの場合6000R.P.M.以下720P/Rの場合3000R.P.M.以下900P/Rの場合2400R.P.M.以下1800P/Rの場合1200R.P.M.以下

![](_page_23_Picture_0.jpeg)

![](_page_23_Picture_1.jpeg)

## 燃圧の調整

#### 圧力制御部

![](_page_23_Picture_4.jpeg)

燃圧は目標の燃圧に制御する、圧力制御または各バルブを手動で調整する方法の選択が可能です。

圧力制御を選択した場合、上側コントローラである噴射時間コントローラの設定モート・中でホンプ吐出し量(Pump Drv.Curr.)を調整し、圧力制御部がリミッタハ・ルブ(リターン量)を設定した圧力に応じて自動的に制御します。目標の圧力は圧力センサの値を見ながら圧力制御部のタ・イアルで設定してください。

手動調整を選択した場合、噴射時間コントローラの設定モート・中でホンフ。の吐出し量(Pump Drv.Curr.)、リミッタハ・ルフ・の動作(リターン量)(Regurator Tw)を手動で調整します。

各々の調整方法について次頁以降で説明いたします。

※噴射を行なわずにレキュレータからのリターン状態で放置しますと燃料が高温になります。 噴射を行わない場合はなるべくポップを停止するようにしてください。

#### ●「ポンプキャンセル機能」

これを自動で行なう機能、ポンプキャンセル機能があります。噴射時間がOmsecとなると、ポンプバル ブを自動的に閉じ、吐出量をOとし燃料温度の上昇を抑えることができます。噴射開始されると再 び自動停止前のPumpTwの値でポンプバルブを自動的に再び開きます。

噴射時間コントローラの設定モートで #Pump Cancel 設定を Enableにすると使用できます。 あらかじめ燃圧調整をしておきたい場合にDisableとして 調整し、その後Enableとしてください。 # Pump Cancel → Enable

![](_page_24_Picture_0.jpeg)

![](_page_24_Picture_1.jpeg)

## ・ホンプパルブ調整と圧力制御部で燃圧を調整する。

\*ンプベルブでポンプの吐出量をコントロールし、コモンレール上のリミッタ・レギュレータベルブからのリターン量を 調整することでコモンレール圧を調整します。リミッタ・レギュレータベルブは応答性がよく微調整が効くので これを圧力制御部が圧力に応じて制御します。

\*<sup>2</sup>ンプバルブは上側コントロ−ラ(噴射時間コントロ−ラ)の設定モ−ドで**# Pump Drv.Curr.**の値が0%の時 に最大吐出量、100%の時全量リタ−ンとなります。(ホ<sup>2</sup>ンプによっては逆で100%時最大吐出量にな る場合があります。)

ホンプ駆動モータのトルクが足りなくなるところまでは%を下げる(逆の場合はあげる)ことができます が必要量に十分な最小限の%にしていただくことで摩擦による燃料温度の上昇を抑えることがで きます。(インジェクタで吐出している流量にも依存します。)

リミッタレキュレータは圧力制御部がダイアルの設定に従い圧力に合わせて自動的にリターン量を調整します。制御目標の最大は200MPaセンサの場合で180MPa前後、180MPaセンサの場合で145MPaです。回路仕様上これを越える燃圧は自動調整できません。

![](_page_24_Figure_7.jpeg)

ホンプモータ回転後、ホシプバルブの設定を100%から減らしていきます。100%時には圧力制御部も 停止しています。(ホシプ種類により逆の場合は0%から増やしていきます。0%時には圧力制御 部も停止しています。)

45%程度で加圧が行なわれると思います。流量が増えた場合には吐出量を増加させて使用します。

圧力の値は圧力センサの値を見ながら圧力設定ダイアルで調整してください。

圧力FB回路はアナログ回路ですので、同じダイアル目標値でも**#Pump Drv.Curr**の値(=吐出量)、 噴射時間で若干保持圧力が変化します。実験条件時に目標圧力になるよう調整してください。

![](_page_25_Picture_0.jpeg)

![](_page_25_Picture_1.jpeg)

\*>ブバルブの調整量# Pump Drv.Curr の値(吐出量)を燃圧を保持できる最少量にするとレギュ レータ動作による燃圧の変動を抑えることができます。圧力制御ダイアルを同じにしていても、# Pump Drv.Curr、噴射時間の設定で圧力が若干変わります。一度実験条件で噴射し調整して いただき、そのときの# Pump Drv.Currの値を記録し、次の試験からは噴射前にもその値付近 で設定していただくと良いでしょう。# Pump Drv.Currの値は燃料温度やポンプ温度の上昇に伴 い徐々に開いていく方向に調整する必要があります。

下の図は50MPaの圧力で制御、噴射はシングル1msec、3600RPM相当の時に、**# Pump** Drv.Currの値を圧力を保持するのに必要最小限にしたものと、余分に設定したものの圧力の値 の違いを観察したものです。

青線がレギュレータバルブの動作、赤線が燃圧センサの出力です。 右の図は# Pump Drv.Currの値が大きいため、レギュレータの動作が頻繁になり、圧力の変動が 大きくなっていることがわかります。

![](_page_25_Figure_5.jpeg)

ただし、130MPa(180MPaセンサの場合、200Mpaセンサの場合は約180MPa)付近を越えますと加 圧系の能力の上限に近くなりますのでどうしても圧力変動が出てしまいます。ご了承ください。

![](_page_26_Picture_0.jpeg)

## ・ ポンプバルブとリミッタ(レギュレータ)調整で燃圧を手動調整する。

手動調整では、ポンプリターンバルブとコモンレール上のリミッタ・レギュレータバルブで手動で調整します。ポン プからコモンレールへの燃料の流れをポンプバルブで調整、細かな調整をリミッタ・レギュレータバルブで行う のがやりやすいでしょう。

ポンプバルブは上側コントロ−ラ(噴射時間コントロ−ラ)の設定モードで# Pump Drv.Currの値が0%の時 に最大吐出量となります。(DENSOポンプの場合100%の時に最大吐出量となります。) 設定値はポンプを駆動しているモータのトルクの上限まで下げて(DENSOポンプの場合あげて)使用 できます。

リミッタレキュレータは上側コントローラ(噴射時間コントローラ)の設定モート`で#REGURATOR Twの値が 100%の時に締め切りで、0%のときにリターンが全開となります。 上限は95%程度の使用にしてください。締め切ると圧力が抜ける現象が起こる場合があります。

(※各バルブのパルス幅変調の周期はおおむね200~500Hz(設定は5~2msec)で良いと思われます。)

![](_page_26_Figure_7.jpeg)

![](_page_27_Picture_0.jpeg)

![](_page_27_Picture_1.jpeg)

## ・ 圧力上限リミット機能を調整する。(過燃圧防止安全装置)

圧力の上限リミット機能は、各ハ・ルブ締め切り時などで圧力が上がりすぎた場合に、ホンプの吐出 しを停止(ハ・ルブを全量リターン)にする安全装置です。

# MPa Limitter で設定した圧力を超えると、リミッタ・レキュレータの出力が、全量リターンの設定値になり、ポンプからの燃料供給が停止します。この時上側LCDの表示は、

# Pump Drv.Curr. → Limit Error!

エラーが表示される

に強制的に切り替わります。(その後の表示切替操作は可能です。)

解除するには一度電源をOFFにする必要があります。

原因となった燃圧を調整する設定(燃圧目標ダイアルやLimitterTw設定)を元に戻した上で運転を 再開してください。

![](_page_28_Picture_0.jpeg)

![](_page_28_Picture_1.jpeg)

## ・ ポンプによるバルブに流す電流の違い

当社で出荷する高圧燃料ポンプは標準では以下のような設定の物を使用しています。

吐出量 0 → バルブ電流 100% 最大吐出量 → バルブ電流 0%

ただし、出荷の時期によってはポンプの調達などにより逆の場合もあります。

吐出量 0 → バルブ電流 0% 最大吐出量 → バルブ電流 1000%

通常出荷時にはコントローラに全量リターンの設定を出荷するポンプにあわせて行なっています。 ※ この設定は本マニュアル(紙媒体の場合)の最初に記載しています。

万一出荷後のポンプ変更などにより、バルブ電流と燃料吐出量の関係が逆転した場合は、上側、 噴射時間コントローラの設定モードで以下の設定を変更する必要があります。

# Pump ZeroCurr. → 100%

設定は全量リターン(吐出量0)になる電流%を設定します。 設定項目は0もしくは100%です。 この設定は前頁で説明した安全装置とポンプキャンセル機能に使用します。 誤って変更しないように、変更する際にはBボタンを押しながらダイアルを回さないと変更できないようになっています。

![](_page_29_Picture_0.jpeg)

![](_page_29_Picture_1.jpeg)

## 圧力センサ選択の概要(オプション機能)

圧力センサは今回の変更により、従来のトヨタ1NDエンジン用180MPaセンサに加えて、いすジ6WG1エンジン用の200MPaセンサを接続することが可能になりました。

接続したセンサにより設定を切り替える必要があります。設定は、噴射時間コントローラ、噴射タ イミングコントローラそれぞれに行なう必要があります。

設定は各コントローラの設定モードの#Press. Sensorの項目で行ないます。

工場出荷時の設定に戻す、SetDefault機能では、このセンサ設定は変更されません。SetDefault を実行した場合でもセンサ設定は操作者により確認してくださいますようお願いいたします。

選択しているセンサの種類は表示モードでの圧力表示時に()内に表示されます。

<u>例)200MPaセンサ選択時</u>

Pressure Sens. 137.0 MPa (200)

コントローラ内に設定されている各センサの設定は以下のとおりです。 圧力調整ダイアルは電圧で指示します。10回転が5Vに相当します。 同じダイアル指示位置でも接続するセンサにより設定圧力が異なります。

![](_page_29_Figure_11.jpeg)

![](_page_30_Picture_0.jpeg)

![](_page_30_Picture_1.jpeg)

# タイミング、噴射時間コントローラの使い方バリエーション

#### ●「 シングル噴射 」

コントローラのモートがSINGLEの場合、 0~720°CA に対して任意の噴射タ イミング、噴射時間をひとつ設定し出 力できます。

噴射タイミング信号、リセット信号は噴 射タイミングコントローラの出力で、噴射時 間コントローラの入力になります。

インジェクタドライバへの信号は噴射時 間コントローラの出力です。

噴射時間コントロ−ラの設定は
→Single
噴射タイミングコントローラの設定は
→Single
にしてください。

![](_page_30_Figure_8.jpeg)

※ 噴射リセット信号は、単段噴射のパターンを先頭に戻すための信号です。噴射タイミングコントローラと 噴射時間コントローラの同期をとるために使用するとともに、噴射時間コントローラでの回転速度計算 にも使用します。

#### ●「多段噴射」

コントローラのモードをMULTIに切り替える ことで、多段噴射用信号を生成します。

右図は、Pilot、Pre、Main、After、Post の五つの噴射信号を送っている例です。 一番上の信号はTDC位置です。2番目 のドライブ信号が、インジェクタドライバユニット へ送られ、インジェクタを駆動します。

コントローラでは(0)~(6)の7信号までコント ロールできます。

![](_page_30_Figure_14.jpeg)

![](_page_30_Figure_15.jpeg)

fi-cmr Controller / User's Manual ver.1.01.09 Copyright (C) fc design co., ltd. http://www.fc-design.com/

![](_page_31_Picture_0.jpeg)

![](_page_31_Picture_1.jpeg)

## タイミング、噴射時間コントローラの使い方バリエーション

#### ●「 外部信号で噴射 」

噴射タイミングコントローラの信号を使わ ずに、外部の信号発生器から信号 を入力して噴射時間を噴射時間コ ントローラから調整することも可能で す。

リセット信号、タイミング信号パターンを生成する事ができれば、多段噴射の 模擬も可能です。

![](_page_31_Figure_6.jpeg)

単噴射の場合、背面端子のRST OUT、TCA OUTは接続せず、TCA INに外部タイミング信号を 入力してください。

この場合、噴射時間コントローラの設定は→EXT.Single にしてください。

多段噴射のようなパターン噴射をされる場合は●「多段噴射」の時と同じ構成のリセットパルス、噴射ト リガパルス群を入力する必要があります。

この場合、噴射時間コントローラの設定は→EXT.Multi にしてください。

#### ● 「内部発振器で噴射」

噴射タイミングコントローラを発振器モート「にして噴射します。 (#OutputModeを切り替えます。この項目を変更した際には一度電源を切ってください。)

このモート<sup>・</sup>では多段のようなハ<sup>\$</sup>ターンの噴射はできません。 各コントローラの設定モート<sup>・</sup>では 上側(噴射時間)コントローラの#Inj Modeは→EXT.Single、下側(噴射タイミング)コントローラの #Timing Mode は →Single にしてください。 下側のコントローラの# OUTPUT MODE は →Oscillator にしてください。 周期の変更は下のコントローラの # OSC. Cycleで調整します。調整可能な周期は2~1000msecです。

背面端子接続は後のページの発振器モード使用時を参照して接続してください。

下側(噴射タイミング)のコントローラが表示モードになっているときにはどの画面の場合でも、赤いボタンを 押すと噴射開始します。もう一度押すと停止します。

Oscillator Stop Manu Stp.000000

の表示画面では、出力した信号の数が表示されます。 時間は表示モート・中にBボタンを長押しすると000000にリセットされます。

![](_page_32_Picture_0.jpeg)

![](_page_32_Picture_1.jpeg)

# タイミング、噴射時間コントローラの使い方バリエーション

### ● 「内部発振器のカウント自動停止」

噴射タイミングコントローラを内部発振器モートで使用しているとき、設定モートの #OSC AUTO STOP を ENABLE(ON) にすると、指定したカウントで信号出力が停止します。

Oscillator Stop Auto Stp.000000

の表示画面では、出力した信号の数が表示されます。 時間は表示モート・中にBホッシを長押しすると000000にリセットされます。

表示カウントが自動停止に指定したカウントになると、Bボタンを押しても信号出力は開始しませんので、 リセットをしてください。

自動停止のカウントは設定モートの # AUTO STOP CNT で指定します。 ダイアルをまわすと100カウント単位で、Bボタンを押しながらダイアルをまわすと1カウント単位で編集できます。

![](_page_33_Picture_0.jpeg)

## 角度の計算と遅れ補正

噴射タイミングコントロールユニットはエンジンが回転を始め、かム信号(行程判別信号)入力後、Z相信号入 力があった時点で、下図ユニット計算値のように角度を計算開始します。起動時の角度数値は不定 です。不定状態では噴射信号を出力いたしませんので、クランク角度の正しい数値となり噴射が開 始されるまでにクランクが2回転以上する必要があります。

![](_page_33_Figure_4.jpeg)

噴射時間コントロールユニット・インジェクタト・ライハ、はタイミング・パルスのタ・ウンエッジから若干の遅れを持って噴射を開始します。本ユニットは設定された角度でインジェクタト・ライブが開始されるように遅れ期間を角度に計算、補正(\*1)し出力をコントロールします。これにより1分解能(エンコーダ・パルス分解能の2倍)以内の確度で噴射開始をコントロールすることが出来ます。

<u>注\*1</u> 設定モードの「ON DELAY COMP」で設定します。出荷時に机上装置で計測した値が入っておりますので設定を変更していただく必要はありません。

![](_page_34_Picture_0.jpeg)

## エンコーダ分解能の変更

噴射タイミングコントローラは、接続したエンコーダの分解能にあわせて設定を変更できます。 設定は、設定モートの#ENCORDER MODEの項目で設定します。 設定画面は「噴射タイミング・信号発振コントローラの設定モート」」のページをご覧ください。 工場出荷時の設定に戻す、SetDefault機能では、この分解能設定は変更されません。SetDefault を実行した場合でもエンコーダ分解能設定は操作者により確認してくださいますようお願いいたし ます。

分解能の変更はPCソフトウエアにも影響があります。分解能の設定はPCへ保存する設定に含まれません。そのため、PCソフトウエア側で設定を変更する必要があります。※

噴射タイミング角度のコントローラ内部設定数値が設定した分解能にあわせて変更されます。 そのため、PCソフトウエア上で正しい分解能で受信しないと誤った数値として受信、保存されてし まいますのでご注意ください。

<u>※今回添付いたしましたPCソフトウエアのみ対応しております。旧ソフトウエアをアンインストー</u> ルの上、新たにインストールしてください。

設定するにはソフトウエアのメニューから編集→エンコーダ設定を選択し、接続するエンコーダの 分解能を数値で入力してください。

例) 1800P/Rの分解能の時、1800と入力。

![](_page_34_Picture_9.jpeg)

![](_page_35_Picture_0.jpeg)

## PCソフトウェアで噴射設定する

ソフトウェアはデスクトップ上の「コモンレール燃料噴射ソフトウェア」のアイコンか、スタート→すべてのプログラム→コ モンレール燃料噴射ソフトウェア → コモンレール燃料噴射ソフトウェア をクリックしてソフトウェアを起動してください。

設定の流れは、

Г

(1) 設定を受信する。PCとそれぞれのコントローラ用ポートをシリアルもしくはUSBシリアルケーブルで接続し、 ポート番号を指定して受信してください。一度設定したポート番号の変更はメニューの「編集」→「ポート 番号」で可能です。受信アイコンを押す前にコントローラの電源をONにしてください。

(2) 変更する。以下の図を参考にして設定を変更してください。

(3) 送信する。変更後送信ボタンをクリックして送信して下さい。

受信 ・送信ホ <sup>*</sup> タン アパパ 集開発	ジングル マルチ(多見 時間、タイミングの両 設定の一致に注意 ノー	<b>な)の変更</b> iコントローラの 気してください。	<b>噴射時間の入力</b> 0~24msec シングルのときは[0] します。噴射させな msec を指定して	の設定を使用 い場合は 0 ください	<mark>2</mark> 噴射時間コントローラ設定 🔀 Rev. Limit <u>6000</u>
受信 ・ ・ 使射時間 ・ ・ シングル C 外部 こ マルチ C 外部 2700 r.p.m. 厚	<ul> <li>原存 T酸定 CA</li> <li>(0] [1]</li> <li>(1)</li> <l< th=""><th>3] ★ 設定 終了 [2] [3] [1.2 [0.5 idth (msec) 0.62 0.6 msec ms</th><th>[4] [5] [0.3 [0 2 0.62 0.62 msec msec</th><th>左の入力 ける、間降 相当する す。この間 を設定する 度(rpm)で</th><th>BOXの回転速度(rpm)にお 高角度が時間で何msecに かを計算して表示していま 隔時間以上の噴射時間 ると、入力BOXの回転速 では噴射がつながります。</th></l<></ul>	3] ★ 設定 終了 [2] [3] [1.2 [0.5 idth (msec) 0.62 0.6 msec ms	[4] [5] [0.3 [0 2 0.62 0.62 msec msec	左の入力 ける、間降 相当する す。この間 を設定する 度(rpm)で	BOXの回転速度(rpm)にお 高角度が時間で何msecに かを計算して表示していま 隔時間以上の噴射時間 ると、入力BOXの回転速 では噴射がつながります。
■ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・ ・	[0] [1]  651  121 IK ANGLE A ATDC }	[2] [3] [131 [141			rp.m Mpa Limitter60 Mpa Limit Output % <mark>級 タイミンクショントローラ設定</mark>
<ul> <li>↑ □ − ト<sup>×</sup> 記憶</li> <li>65</li> <li>↑ □ − ト<sup>×</sup> 記憶</li> <li>65</li> <li>65</li> <li>65</li> <li>65</li> <li>65</li> <li>65</li> <li>65</li> </ul>	0.3         1.2           0         712         0           1         0.3         1.2           0         712         0           1         0.3         1.2           0         712         0           1         0.3         1.2           0         712         0           1         0.3         1.2           0         712         0	0.5 0.3 0 28 100 12 0.5 7.3 0 28 12 0.5 7.3 0 28 12 0.5 7.5 7.5 0 12 28 10 12	● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●	、 <b>ガ</b> ]の設定を	Z Position 0
↑ ロート <sup>×</sup> 記憶 65 ↑ ロート <sup>×</sup> 記憶 65 ↑ ロート <sup>×</sup> 記憶 65 (CA Com Close.	0.3         1.2           0         712         0           1         0.3         1.2           0         712         0           1         0.3         1.2           0         712         0           Md Com Close.         0	0.5 0.3 28 100 0.5 0.3 28 100 12			Osc.Cycle 20 msec Osc Auto Stop 0 0:Dis 1:Ena Auto Stop Count 5
	·····	, , , , , , , , , , , , , , , , , , ,	<b>パルス間の間隔の</b> これ以下の間隔の ボタンやBOXに移っ 値を入力しなおし	<b>最小値は8°で</b> の数値を入力する れなくなりますのて てください。	<b>す。</b> らと他の <sup>*</sup> 、正しい

![](_page_36_Picture_0.jpeg)

# PCソフトウェアで噴射設定する

噴射時間、噴射タイミング以外の本体のダイアルで設定できる項目は 噴射時間コントローラの設定は「Ti設定」フォーム、噴射タイミングコントローラの設定は「CA設定」フォーム に表示されます。各表示項目をダブルクリックすると編集できます。編集後は送信するまで本タイ側 の設定は変化しません。

また、各種設定をCSVファイルに保存できます。このファイルにはコメントを追加することができます。メイン のフォームの下右側にあるコメント欄をダブルクリックすると入力できます。燃圧は保存する設定には含ま れませんので、そのほかの条件とともにここに記録していただくと便利です。保存するにはツール バーボタンの「保存」をクリックしてください。

また「読込」をクリックすると、保存しておいた設定を呼び出すことができます。

保存	,									
- 記しくのテホック - 記しくの - 小 町 射コ - ファイル 編集 開発	ント う設定ソフトウ へル。	17 Ver.1.00.0	2	<b>噴射</b> 示、新 ツール/ れます	時間コント <b>編集フォー</b> ム ヾーのTi誘	ローラの各割 な と定ホ <sup>、</sup> タンて	<b>设定表</b> 読表示さ		酸 す Mey. Limit	1~7設定 🗙
<ul> <li>▶</li> <li>▶</li> <li>♥信</li> <li>▶</li> <li>♥信</li> <li>▶</li> <li>♥信</li> </ul>	読込 保存	て設定 CA設定	★ 終了	100.9	0				r.p.m. Pump In Cycle	5
噴射時間 ④ シングル 〇 外社 〇 マルチ 〇 外社	[0] 部シングル [0.3 部マルチ Injector	[1] 0.3 Drive Time Width	[2]  1.2 (msec)	[3]  0.5	[4]  0.3	(5)  0	[6]  0	-	Pump In Tw % Regurator Cycle msec Regurator Tw	۲ <u>ــــــــــــــــــــــــــــــــــــ</u>
2700 r.p.m. 噴射タイミンゲ で シングル C マルチ CP	時間間隔 計算 [0] [651 ANK ANGLE	0.62 msec [1] [121	0.62 msec [2] [131	<b>噴射タ 表示、</b> ッールハ されま	<b>イミングコン</b> 編集フォ- ゛ーのCA言 す。	<b>トローラの各</b> −ム 殳定ボタンて	<b>設定</b> ①表示		% RpmBarMax r.p.m. Mpa Limitter MPa Mpa Limit Output %	6000 160 70
 - PC記憶バンク	CA AIDC ) -							-	<u>****</u> ********************************	7設定 🔀
↑ロード 記憶	0.3 0.3 650 712	1.2 0.5 0 28	0.3 100	0 120	0				Z Position deg. CA	0
↑ロード 記憶	0.3 0.3 650 712	1.2 0.5 0 28	0.3	0 120	0 140				Out Delay Comp. µsec RpmBarMax	<b>5</b> 2
↑□∽ド記憶	0.3 0.3 650 712	0 28	100	120	140				Output Mode 0:Angle 1:0SC	1
↑ロード 記憶	0.3 0.3 650 712	1.2 0.5 0 28	0.3 100	0 120	0 140				Osc.Cycle msec	20
↑□−ド記憶	0.3 0.3 650 712	1.2 0.5 0 28	0.3	0 120	0				Osc Auto Stop 0:Dis 1:Ena <u>Au</u> to Stop Count	р Б
CA Com Close.	Md Com C	lose.			N					
					に 保存コメン ここをダブ 時は保存	ト入力欄 ルクリックする してあった	ると入力て コメントが表	きま 示さ	す。読込 れます。	

![](_page_37_Picture_0.jpeg)

![](_page_37_Picture_1.jpeg)

## PCソフトウェアで噴射設定する

噴射時間、タイミング角度の組み合わせはソフトウエア本体の記憶バンクに5設定まで保存できます。 (時間、タイミング以外の設定は記憶しません。)

現在編集できる画面上にバンクの設定をいれる場合は左にある「↑ロード」ボタンを、現在編集している設定をバンクに記憶したい場合は「記憶」ボタンを押してください。

	現在編集できる画面		
	7 /		
器コモンレール噴射コントローラ設定ソフトウエア Ver.1.00.02		🧟 噴射時間コントロ	トラ設定 🔀
ファイル 編集 開発 ヘルフ。	1 /	Rev. Limit	6000
● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ● ●		r.p.m. Pump In Cycle	Б
噴射時間 [1] [2] [2]		msec Pumo In Tw	
		%	
Cマルチ C 外部マルチ Injector Drive Time Width (msec)	1910 10	Regurator Cycle msec	5
		Regurator Tw %	1
2700 r.p.m. 時間間隔 11.73 0.62 0.62 0.62 1.62 msec msec msec msec msec msec	U.62 U.62 msec msec	RpmBarMax	6000
噴射外(シ)ゲーー	[4] [c] [c]	r.p.m. Mpa Limitter	160
で シングル 651 121 131 141		MPa Mara Limit Outrut	
		Mpa Limit Output %	
(* CA ATDC)		M 44325227	う設定 🔀
PC記憶パック 03 03 12 05 03 0	]	Z Position	
<u>↑ □−⊢ ĭ 記憶</u> 650 712 0 28 100 120	140	deg. CA	
		Out Delay Comp. µusec	52
	<u> </u>	RpmBarMax rpm	6000
<u>↑ □−−<sup>k</sup> i2112 650 712 0 28 100 120</u>	140	Output Mode	1
		Osc.Cycle	20
		msec Occ. Auto Stop	
↑ ロード 記憶 650 712 0 28 100 120	140	0:Dis 1:Ena	۳
CA Com se. Md Com Close.		Auto Stop Count	5
ロート・ホ・タン・記憶ホ・タ			
<u>ン</u>			

![](_page_38_Picture_0.jpeg)

![](_page_38_Picture_1.jpeg)

#### シリアル通信ケーブル

付属の通信ケーブルの長さは約1mです。延長される場合は市販のUSBシリアルコンバータをご利用 頂き、長いUSBケーブルでPC、シリアルコンバータ間を延長してお使い頂くことをお勧めします。

また、シリアルホートを持たないPCをお使いの場合も、市販のUSBシリアルコンバータをお使いください。) USBの仕様ではノード間は5mまでのケーブルをつかえることになっています。

当社で使用しているUSBシリアル変換器はRATOCのREX-USB60Fです。他の機種でも動作する と思われますが、秋月電子で販売しているものでは一部通信が途切れるなどの現象が発生し ております。

![](_page_38_Figure_6.jpeg)

(参考:USBのノード) USB機器のほか、USBハブ、延長器など電気的に信号を安定させる機能のあるもの。一般に 販売されている「USB延長ケーブル」はノードを持ちません。電源を接続するタイプのUSBハブに はノードとしての機能を持つものがあります。PCに接続できるノードは最大5つです。

![](_page_39_Picture_0.jpeg)

FC design.com

![](_page_39_Figure_2.jpeg)

![](_page_40_Picture_0.jpeg)

![](_page_40_Picture_1.jpeg)

エンシンで使用時

![](_page_41_Picture_1.jpeg)

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10		
А	12V OUT	CAM SIG	сом	5V OUT	PRS SIG	сом	RST IN	RST OUT	EDU OUT	сом		
В	5V OUT	z	А	В	СОМ	12V BUP	TCA IN	TCA OUT	12V IN	0∨ IN		
А		1	12V	OUT	t	ロムセンサ	·電源-	F				
		2	CAM	SIG	t	ロムセンサ	信号					
		3	COM	1	t	ロムセンサ	·電源-	(0V)				
		4	5V (	DUT	Ŀ	Eカセン	/サ電源	₹+				
		5	PRS	SIG	Ŀ	Eカセン	ヶ信号	7				
		6	СОм	1	Ŀ	Eカセン	/サ電源	₹-(0V	')			
		7	RST	IN	IJ	リセットパルス入力 <						
		8	RST	OUT	IJ	↑接続する リセットパルス出力						
		9	EDU	OUT	1	インジェクタドライバへ出力						
		10	COM	1	1	ン シ ・ エ ク	<del>⋟⊦`ライ</del>	<del>ᡊ<sup>*</sup>~G</del>	ND-	接続し	ません。	
В		1	5V (	DUT	I	シコータ	電源-	F				
		2	Ζ		I	シコータ	Z相信	号				
		3	А		I	シコータ	A相信	号				
		4	В		I	シコータ	B相信	号				
		5	COM	1	I	シコータ	電源-	(0V)				
		6	12V	BUP	ť	呆存処	理用電	<b>電源(ス</b>	イッチを	介さな	ະເາ+12V)	
		7	TCA	IN	\$	イミング	パルスノ	入力	←			
		8	ТСА	OUT	5	イミング	接続す パルスと	「る 出力				
		9	12V	IN	2	ントローラ	電源	+				
		10	0V I	N	Ę	レトロー	<b>5</b> 電源	-				

![](_page_42_Picture_0.jpeg)

![](_page_42_Picture_1.jpeg)

![](_page_42_Picture_2.jpeg)

内部発振器モード使用時

FC design.com

	1	2	3	4	5	6	7	8	9	10			
А	12V OUT	CAM SIG	сом	5V OUT	PRS SIG	сом	RST IN	RST OUT	EDU OUT	сом			
В	5V OUT	z	А	В	СОМ	12V BUP	TCA IN	TCA OUT	12V IN	0∨ IN			
A		1	12V	OUT	ŝ	¥振器	モート、て	では接	続しま	せん(;	カムセンサ電源+)		
		2	CAM	I SIG	ŝ	発振器	モート・て	では接	続しま	せん(	カムセンサ信号)		
		3	COM	1	ž	铯振器	モート゛て	では接	続しま	せん(;	カムセンサ電源-(OV))		
		4	5V (	DUT	Ŀ	Eカセン	サ電源	<b>系</b> +					
		5	PRS	SIG	Ŀ	Eカセン	サ信号	7					
		6	CO№	1	Ŀ	Eカセン	サ電源	ā-(0∨	')				
		7	RST	IN	Š	轮振器	モートで	では接続	続しま	せん(י	リセットパルス入力)		
		8	RST	OUT	IJ	セットハ゜	ルス・勇	能振機	出力				
		9	EDU	U OUT	1	゚ンジェク	タト・ライ	バヘ出	ነታ				
		10	CO№	1	1	イ <del>ンジェクタドライバへGND- <mark>接続しません。</mark></del>							
_													
В		1	5V (	DUT	Š	<b>発振器</b>	モートで	では接	続しま	せん(	エンコータ <sup>*</sup> 電源+		
		2	Ζ		Ś	発振器モードでは0Vに接続(エンコーダZ相信号)							
		3	А		Š	発振器モート <sup>゙</sup> では接続しません(エンコータ <sup>゙</sup> A相信号)							
		4	В		Ę.	発振器モート <sup>・</sup> では接続しません(エンコータ <sup>・</sup> B相信号)							
		5	CO№	1	Š	轮振器	モート・て	では接続	続しま	せん(	エンコータ <sup>゙</sup> 電源-(OV)) ◀		
		6	12V	BUP	f	呆存処	理用電	電源(ス	くイッチを	介さな	にv+12V)		
		7	ТСА	IN	Š	轮振器	モートで	ではRS	στοι	JTに接	続(タイミングパルス入力) ←		
		8	ТСА	OUT	ŝ	<b>论振器</b>	モ−ドマ	では接	続しま	せん(	タイミングパルス出力)		
		9	12V	IN	Ξ	ントロー	7電源	+					
		10	0V I	N	Ξ	ントロー	ラ電源	-					

![](_page_44_Picture_0.jpeg)

FC design.com

![](_page_44_Picture_2.jpeg)

外部信号を入力して使用時

![](_page_45_Picture_1.jpeg)

1	2	3	4	5	6	7	8	9	10	
12V OUT	CAM SIG	сом	5V OUT	PRS SIG	сом	RST IN	RST OUT	EDU OUT	сом	
5V OUT	Z	А	в	СОМ	12V BUP	TCA IN	TCA OUT	12V IN	0∨ IN	
	1	12V	OUT	ł	妾続し	ません	,			
	2	CAM	I SIG	ł	妾続し	ません	,			
	3	CO№	1	ł	妾続し	ません	,			
	4	5V (	DUT	Ŀ	王力セン	ノサ電源	<u></u> +			
	5	PRS	SIG	Ŀ	王力セン	サ信号	7			
	6	COM	1	Ŀ	王力セン	ノサ電源	₹-(0V	')		
	7	RST	IN	(	多段)	リセットノ	゜ルス		<b></b>	
	8	RST	OUT	( ‡	単噴身 妾続し	付)接約 ません	売しまも ,	±ん	<u></u> (ቃ	・部リセット信号 ト部信号による
	9	EDU	OUT	. 1	<b>ンシ</b> ェク	タト・ライ	べへ出	ነታ	多	·段噴射時)
	10	COM	1	1	′ <del>ンジェク</del>	<del>'ዎ\`ライ</del>	<del>'n<sup>°</sup>~G</del>	ND-	接続し	.ません。
	1	5V (	DUT	ł	妾続し	ません	,			
	2	Ζ		C	COM~	、接続		-		7
	3	А		ł	妾続し	ません	,			
	4	В		ŧ	妾続し	ません	,			
	5	COM	1	Z	へ接続	続(ノィ	′ズ対領	策) ◀		
	6	12V	BUP	ſ	呆存処	理用電	<b>冒源(ス</b>	イッチを	介さな	にい+12V)
	7	ТСА	IN	5	小部タ1	ミングハ	゚ルス入	<b>カ</b> <	•	
	8	ТСА	OUT							᠀下即唄射᠀1২ンソ 信号
	9	12V	IN	=	レトロー <sup>-</sup>	ラ電源	+			
	1 12V OUT 5V OUT	1 2 CAM SIG SU SU SU SU SU SU SU SU SU SU	1       2       3         12V SIG       COM SIG       COM         5V OUT       Z       A         1       12V         2       CAM         2       CAM         3       COM         4       5V (C)         5       PRS         6       COM         7       RST         8       RST         9       EDU         10       COM         11       5V (C)         2       Z         3       A         4       SU (C)         10       COM         11       SU (C)         12       Z         3       A         4       B         5       COM         6       12V         7       TCA         8       TCA         9       12V	1       2       3       4         12V       CAM       COM       5V         5V       Z       A       B         5V       Z       A       B         1       12V/UT       CAM       SU         2       CAM       SU       SU         2       CAM       SU       SU         3       COM       SU       SU         4       SV/OUT       SU       SU         5       PRS       SU       SU         6       COM       SU       SU         7       RST       IN       SU         8       RST       OUT       SU         9       EDU/OUT       SU       SU         10       COM       SU       SU         11       SV/OUT       Z       Z         3       A       B       SU         3       A       B       SU         5       COM       IN       SU         6       12V/BUP       R       SU         7       TCA IN       SU       SU         9       12V/IN       SU       SU	1       2       3       4       5         12V       CAM       COM       5V       PRS         5V       Z       A       B       COM         5V       Z       A       B       COM         1       12V       UT       \$         2       CAM SIG       \$         3       COM       \$       \$         4       5V       UT       \$         5       PRS SIG       \$       \$         6       COM       \$       \$         7       RST IN       \$       \$         9       EDU OUT       \$       \$         10       COM       \$       \$         12       Z       \$       \$         10       COM       \$       \$         11       \$       \$       \$         12       Z       \$       \$         3       A       \$       \$         4       B       \$       \$         5       COM       \$       \$         6       12V BUP       \$       \$         8       TCA IN       \$       \$	1       2       3       4       5       6         12V       SIG       COM       SU       PRS       COM         5V       Z       A       B       COM       12V         5V       Z       A       B       COM       12V         1       12V OUT       接続して       接続して         2       CAM SIG       接続して         3       COM       正力セン         3       COM       正力セン         4       SV OUT       正力セン         5       PRS SIG       正力セン         6       COM       正力セン         7       RST IN       (多段)         8       RST OUT       接続して         9       EDU OUT       インジェク         10       COM       インジェク         13       A       接続して         2       Z       COMへ         3       A       接続して         10       COM       スへ接続         11       SV OUT       接続して         2       Z       COMへ         3       A       接続して         5       COM       スへ接続         6       12V BUP <t< th=""><th>1       2       3       4       5       6       7         12V       CAM       COM       5V       PRS       COM       RST         5V       Z       A       B       COM       12V       TCA         5V       Z       A       B       COM       12V       TCA         1       12V OUT       接続しません       2       CAM SIG       接続しません         3       COM       Y       E力センサ電源         5       PRS SIG       E力センサ電源         5       PRS SIG       E力センサ電源         5       PRS TIN       (多段)リセット/( (単噴射)接線         8       RST OUT       接続しません         9       EDU OUT       インジェクタトライ         10       COM       インジェクタトライ         11       SV OUT       接続しません         2       Z       COMへ接続         3       A       F         10       COM       インジェクタトライ         11       SV OUT       接続しません         2       Z       COMへ接続         3       A       F         4       B       接続しません         5       COM       スへ接続(ノイ         6</th><th>1         2         3         4         5         6         7         8           <math>12V</math> <math>Sig</math> <math>COM</math> <math>SV</math> <math>PRS</math> <math>COM</math> <math>RST</math> <math>RST</math> <math>RST</math> <math>RST</math> <math>RST</math> <math>OUT</math> <math>SV</math>         Z         A         B         <math>COM</math> <math>12V</math> <math>TCA</math> <math>TCA</math></th><th>1         2         3         4         5         6         7         8         9           <math>12V</math>         CAM         <math>OUT</math> <math>SIG</math> <math>OOM</math> <math>SIG</math> <math>OOM</math> <math>RST</math> <math>RST</math> <math>RST</math> <math>OUT</math> <math>OUT</math> <math>SIG</math> <math>OOM</math> <math>RST</math> <math>RST</math> <math>RST</math> <math>EDU</math> <math>OUT</math> <math>I2V</math> <math>ICA</math> <math>ICA</math> <math>I2V</math> <math>ICA</math> <math>ICA</math> <math>I2V</math> <math>ICA</math> <math>ICA</math> <math>IZV</math> <math>ICA</math> <math>IZV</math> <math>ICA</math> <math>IZV</math> <math>ICA</math> <math>IZV</math> <math>IZV</math></th><th>1       2       3       4       5       6       7       8       9       10         <math>12V</math>       CAM       COM       <math>5V</math>       PRS       COM       RST       RST       RST       EDU       COM         <math>5V</math>       Z       A       B       COM       <math>12V</math>       TCA       TCA       <math>12V</math>       0V         <math>5V</math>       Z       A       B       COM       <math>12V</math>       TCA       TCA       <math>12V</math>       0V         <math>2</math>       CAM SIG       接続しません       3       COM       接続しません       3       COM       接続しません       4       5V       OUT       Eカセンサ電源+       5       PRS SIG       Eカセンサ電源+       5       9       EDU       0V       7       RST IN       (380) リセットパルス (単噴射)接続しません       4       5       9       9       EDU OUT       7       7       RST IN       (580) リセットパース (19) アクリ・ライバーへ出力       7       7       RST IN       (49) アクリ・ライバーへ出力       9       9       EDU OUT       7       7       7       RST IN       (580) リセー       9       10       COM       7       7       7       RST IN       (580) リセー       9       10       COM       7       7       7       7</th></t<>	1       2       3       4       5       6       7         12V       CAM       COM       5V       PRS       COM       RST         5V       Z       A       B       COM       12V       TCA         5V       Z       A       B       COM       12V       TCA         1       12V OUT       接続しません       2       CAM SIG       接続しません         3       COM       Y       E力センサ電源         5       PRS SIG       E力センサ電源         5       PRS SIG       E力センサ電源         5       PRS TIN       (多段)リセット/( (単噴射)接線         8       RST OUT       接続しません         9       EDU OUT       インジェクタトライ         10       COM       インジェクタトライ         11       SV OUT       接続しません         2       Z       COMへ接続         3       A       F         10       COM       インジェクタトライ         11       SV OUT       接続しません         2       Z       COMへ接続         3       A       F         4       B       接続しません         5       COM       スへ接続(ノイ         6	1         2         3         4         5         6         7         8 $12V$ $Sig$ $COM$ $SV$ $PRS$ $COM$ $RST$ $RST$ $RST$ $RST$ $RST$ $OUT$ $SV$ Z         A         B $COM$ $12V$ $TCA$	1         2         3         4         5         6         7         8         9 $12V$ CAM $OUT$ $SIG$ $OOM$ $SIG$ $OOM$ $RST$ $RST$ $RST$ $OUT$ $OUT$ $SIG$ $OOM$ $RST$ $RST$ $RST$ $EDU$ $OUT$ $I2V$ $ICA$ $ICA$ $I2V$ $ICA$ $ICA$ $I2V$ $ICA$ $ICA$ $IZV$ $ICA$ $IZV$ $ICA$ $IZV$ $ICA$ $IZV$	1       2       3       4       5       6       7       8       9       10 $12V$ CAM       COM $5V$ PRS       COM       RST       RST       RST       EDU       COM $5V$ Z       A       B       COM $12V$ TCA       TCA $12V$ 0V $5V$ Z       A       B       COM $12V$ TCA       TCA $12V$ 0V $2$ CAM SIG       接続しません       3       COM       接続しません       3       COM       接続しません       4       5V       OUT       Eカセンサ電源+       5       PRS SIG       Eカセンサ電源+       5       9       EDU       0V       7       RST IN       (380) リセットパルス (単噴射)接続しません       4       5       9       9       EDU OUT       7       7       RST IN       (580) リセットパース (19) アクリ・ライバーへ出力       7       7       RST IN       (49) アクリ・ライバーへ出力       9       9       EDU OUT       7       7       7       RST IN       (580) リセー       9       10       COM       7       7       7       RST IN       (580) リセー       9       10       COM       7       7       7       7

![](_page_46_Picture_0.jpeg)

![](_page_46_Picture_1.jpeg)

![](_page_46_Figure_2.jpeg)

- 1 12V IN(サージ抜き用)
- 2 空
- 3 ポンプリターンバルブ駆動
- 4 空
- 5 リミッタ・レキ゛ュレータハ゛ルフ゛駆動
- 6 PG 制御系用0V入力
- 7 空

![](_page_47_Picture_0.jpeg)

【付表】「仕様」

1/3

#### 「研究用コモンレールシステム仕様」

(1) 使用燃料

・ディーゼル燃料(軽油)

- (2) 使用部品圧力定格・最大135MPa(ピエゾ式の場合180MPa)
- (3)インジェクタ・ドライバ

・DENSOコモンレールシステムインジェクタ、量産品転用

※ コントローラの出力(タイミング・噴射時間幅)はコモンレールインジェクタ への駆動電流部分で確認・調整しています。 インジェクタから従来の弁間のボリュームの影響や弁の動作遅れによる実際のタイ ミング、噴射量につきましてはご確認いただく必要があります。

・DENSO製インジェクタドライバ

- (4) 燃料ポンプ
- ・BOSCH製コモンレールシステム、量産品転用 (DENSOポンプ使用の場合もあり)
- ・駆動 モータによる駆動 200V 3相 定格1500W が標準仕様
- ・燃料供給側取り付け部 ゴム製燃料用ホース取りつけ
- ・燃料戻側取り付け部 ゴム製燃料用ホース取りつけ
- ·高圧吐出側配管 自動車用量産品
- (5) 高圧配管、コモンレール ・BOSCH製コモンレールシステム、量産品転用
- (6) コモンレール圧レギュレータ(リミッタ)
   ・BOSCH製コモンレールシステム、量産品転用
   ・コントローラから制御 500MHzパルス幅変調オープン、ダイアルにて圧力を手動調整
- (7) コモンレール圧力センサ
  - ・DENSO製コモンレールシステム、量産品転用 ・コントローラへ入力、圧力表示。 ・レンジ 0~200MPa
  - 注) センサは計測用ではなく制御用ですので、圧力表示はセンサ仕様から計算する ものです。計測用は別途ご用意ください。

![](_page_48_Picture_0.jpeg)

FC design.com

#### 【付表】「仕様」

2/3

#### (10) コントローラ仕様

・電源電圧:12V 自動車用バッテリー使用可。

 ・CPU:16ビットマイクロコントローラ X 2 CPU1:タイミング・発振制御用 CPU2:噴射時間制御用
 ・PC通信:シリアル2CH USBシリアル変換器を使用します。
 ・表示・操作:各CPU用にLCD、ダイアル各1を装備

- (10-1) 角度タイミング・発振制御部
  - 発振制御部
    - ・周期(周波数)設定 2~1000msec (500 ~ 1Hz) ・出力 O.C.
    - ・パルスDUTY:ON期間 100 µ 秒固定
  - 角度タイミング制御(オプション)
    - ・制御分解能 エンコーダ分解能相当。
    - ·入力 エンコーダのZ相、A相、B相、行程判別信号
    - ・TDC判別 Z相の位置を指定、コントローラ本体で設定
    - ·単発時制御

・出力 :噴射タイミングドリカ X 1 /2REV.
 ・指示 :本体ダイアル、専用PCソフトウェアにて角度を指示

多段噴射時制御

出力	:噴射タイミングトリガ X 7 /2REV.
	(メイン前X3、メイン、メイン後X3)
	、 :スタートリセットトリカ゛
+12 -	ナナがノフルーキロロのいっしもエフ

- ・指示 :本体ダイアル、専用PCソフトウェアより角度を指示。
- ・設定可能なトリガ間最小間隔
   :約400 µ 秒(2400 R.P.M.時、約8°CA)
- ・単発・多段切替:PCソフトウェアもしくは本体により指示。エンジン停止時のみ変更可能
- ・LCD表示機:センサ取り付け確認用に極低速回転時に角度を表示
- ・回転方向:両方向。角度計算方向をコントローラ本体で設定
- ・動作保障最高回転速度:3000 R.P.M.(720P/Rエンコーダ入力時)

・タイミング補正機能:出力遅れ時間を角度で補正。 補正分解能:1制御角度分解能の時間(速度により異なります。) 補正設定:補正値はコントローラ本体で設定。 (出荷時に行います。)

![](_page_49_Picture_0.jpeg)

FC design.com

#### 【付表】「仕様」

3/3

#### (10-2) コモンレール圧レギュレータ(リミッタ)制御部

圧力制御、手動制御選択式

・出力

(圧力制御時) アナロヴ回路により回路最速の応答でスイッチング (手動制御時) 500Hz~40Hz PWMパルス駆動(設定可能)

·制御方法

(圧力制御時)

- ・圧力制御部のダイアルで設定。設定に従い自動調整。
- ・設定上限145MPa(180MPaセンサ使用時)、180MPa(200MPaセンサ使用時)

(手動制御時)

- ・設定 噴射時間コントローラダイアルより指示入力。
- ・制御方法 手動で目標燃圧に制御
- ・圧力上限県ット機能(設定圧力以上で設定したTw出力に切り替わる。)

(10-3) ポンプバルブ制御部

- ・出力 500Hz~40Hz PWMパルス駆動
   ・制御方法 手動で目標吐出量に制御
- ・設定
  噴射時間コントローラダイアルより指示入力。
- (10-4) 噴射時間制御部

・入力:角度割り込み信号、スタートリセット信号
 ※ 容器等に噴射する実験の際には、タイミング制御部の出力端子と
 噴射制御部の入力端子の接続をはずし、入力端子へ信号発生器等の出力を
 接続する事で単独の噴射実験が可能。

- ・出力 :EDU(ドライバユニット)への指示 X 1CH
- ·単発噴射時

・噴射時間制御:単発パルス入力トリガで設定された時間のインジェクタON信号を出力

·多段噴射時

・噴射時間制御:スタート入力後、トリカゴパルス順に設定された時間インジェクタON信号を出力

・噴射時間の指示:コントローラ本体のダイアルまたはPCソフトウェアより指示。

(10-5) その他

・コントローラ取り扱い説明書

![](_page_50_Picture_0.jpeg)

![](_page_50_Picture_1.jpeg)

![](_page_51_Picture_0.jpeg)

![](_page_51_Picture_1.jpeg)

研究用コモンレールディーゼル燃料噴射システム 取扱説明書
更新履歴
2008年3月 ver. 1.00.00 発行 2008年4月 ver. 1.00.01 発行 2008年8月 ver. 1.01.00 発行 DENSOホンプ仕様、圧力制御部追加 2008年8月 ver. 1.01.01 発行 BOSCHホンプ標準に変更。 PumpInTw調整に関する説明追加。 2008年9月 ver. 1.01.02 発行 制御変更による説明の変更。 2008年12月 ver. 1.01.03 発行
機能追加による説明の変更。 2009年3月 ver.1.01.04 発行
仕様書一部変更。 2009年4月 ver.1.01.05 発行 圧力制御仕様一部変更。 2009年10月 ver.1.01.06 発行 エンコーダ、圧力センサ選択説明追加。 FDU配線変更。
2009年11月 ver.1.01.07発行 ピエゾ式に仕様変更。 ユーサ <sup>*</sup> 様仕様、オプ <sup>*</sup> ション記録追加 2010年3月 ver.1.01.08発行
7ィルタの取付説明追加。 運転の一例追加。 仕様書、燃圧FBの設定上限更新 2010年7月 ver.1.01.09発行 過燃圧防止安全装置の説明追加。 設定項目名変更に対応。